

Modul INF-MSc-NF-Rob-206: Modellbildung und Simulation – Robotik und Automotive				
Englischer Modultitel:				
Studiengänge: Masterstudiengang Informatik				
	Dauer	Studienabschnitt	Credits	Aufwand
	1 Semester	1.-2. Semester	10	240
1-7	Identisch mit Modul ETIT-206: Modellbildung und Simulation – Robotik und Automotive des Modulhandbuchs für den Masterstudiengang Elektrotechnik und Informationstechnik			
8	Modultyp und Verwendbarkeit des Moduls Basismodul im Masterstudiengang Informatik mit Nebenfach Robotik			
9	Zuständige Fakultät Elektrotechnik und Informationstechnik			Stand: 29.01.2018 / ftb
I	Informativer Teil: Struktur des Original-Moduls (Stand: WS2017/18) <i>Elemente</i> (1) Regelungstechnische Modellierung und Identifikation Vorlesung (2V) (2) Regelungstechnische Modellierung und Identifikation Übung (1Ü) (3) Datenbasierte Modellierung und Optimierung Vorlesung (2V) (4) Datenbasierte Modellierung und Optimierung Übung (1Ü) <i>Modulprüfung</i> • mündliche Prüfung (max. 40 Minuten) oder Klausur (max. 180 Min.) ^{BOSS-NR. ?????}			

Modul INF-MSc-NF-Rob-242: EMV im Kraftfahrzeug				
Englischer Modultitel:				
Studiengänge: Masterstudiengang Informatik				
	Dauer	Studienabschnitt	Credits	Aufwand
	1 Semester	2.-3. Semester	5	120
1-7	Identisch mit Modul ETIT-242: EMV im Kraftfahrzeug des Modulhandbuchs für den Masterstudiengang Elektrotechnik und Informationstechnik			
8	Modultyp und Verwendbarkeit des Moduls Wahlpflichtmodul im Masterstudiengang Informatik mit Nebenfach Robotik			
9	Zuständige Fakultät Elektrotechnik und Informationstechnik			Stand: 29.01.2018 / ftb
I	Informativer Teil: Struktur des Original-Moduls (Stand: WS2017/18) <i>Elemente</i> (1) EMV im Kraftfahrzeug Vorlesung (2V) (2) EMV im Kraftfahrzeug Übung (1Ü) <i>Modulprüfung</i> • mündliche Prüfung (max. 40 Minuten) oder Klausur (max. 180 Min.) ^{BOSS-NR. ?????}			

Modul INF-MSc-NF-Rob-243: Mehrgrößensysteme und optimale Regelung				
Englischer Modultitel:				
Studiengänge: Masterstudiengang Informatik				
	Dauer	Studienabschnitt	Credits	Aufwand
	1 Semester	2.-3. Semester	5	120
1-7	Identisch mit Modul ETIT-243: Mehrgrößensysteme und optimale Regelung des Modulhandbuchs für den Masterstudiengang Elektrotechnik und Informationstechnik			
8	Modultyp und Verwendbarkeit des Moduls Wahlpflichtmodul im Masterstudiengang Informatik mit Nebenfach Robotik			
9		Zuständige Fakultät Elektrotechnik und Informationstechnik		Stand: 29.01.2018 / ftb
I	Informativer Teil: Struktur des Original-Moduls (Stand: WS2017/18) <i>Elemente</i> (1) Mehrgrößensysteme und optimale Regelung Vorlesung (2V) (2) Mehrgrößensysteme und optimale Regelung Übung (1Ü) <i>Modulprüfung</i> • mündliche Prüfung (max. 40 Minuten) oder Klausur (max. 180 Min.) ^{BOSS-NR. ?????}			

Modul INF-MSc-NF-Rob-244: Modellierung und Regelung von Robotern				
Englischer Modultitel:				
Studiengänge: Masterstudiengang Informatik				
	Dauer	Studienabschnitt	Credits	Aufwand
	1 Semester	2.-3. Semester	5	120
1-7	Identisch mit Modul ETIT-244: Modellierung und Regelung von Robotern des Modulhandbuchs für den Masterstudiengang Elektrotechnik und Informationstechnik			
8	Modultyp und Verwendbarkeit des Moduls Wahlpflichtmodul im Masterstudiengang Informatik mit Nebenfach Robotik			
9	Zuständige Fakultät Elektrotechnik und Informationstechnik			Stand: 29.01.2018 / ftb
I	Informativer Teil: Struktur des Original-Moduls (Stand: WS2017/18) <i>Elemente</i> (1) Modellierung und Regelung von Robotern Vorlesung (2V) (2) Modellierung und Regelung von Robotern Übung (1Ü) <i>Modulprüfung</i> • mündliche Prüfung (max. 40 Minuten) oder Klausur (max. 180 Min.) ^{BOSS-NR. ?????}			

Wird seit dem Wintersemester 2017/18 nicht mehr angeboten.

BOSS-NR. ?????

Modul INF-MSc-NF-Rob-247: Bildbasierte Systeme in der Regelungstechnik und Robotik				
Englischer Modultitel:				
Studiengänge: Masterstudiengang Informatik				
	Dauer	Studienabschnitt	Credits	Aufwand
	1 Semester	2.-3. Semester	5	120
1-7	Identisch mit Modul ETIT-247: Bildbasierte Systeme in der Regelungstechnik und Robotik des Modulhandbuchs für den Masterstudiengang Elektrotechnik und Informationstechnik			
8	Modultyp und Verwendbarkeit des Moduls Wahlpflichtmodul im Masterstudiengang Informatik mit Nebenfach Robotik			
9		Zuständige Fakultät Elektrotechnik und Informationstechnik		Stand: 29.01.2018 / ftb
I	Informativer Teil Modulprüfung <small>BOSS-NR. ?????</small>			

Modul INF-MSc-NF-Rob-269: Mobile Roboter				
Englischer Modultitel:				
Studiengänge: Masterstudiengang Informatik				
	Dauer	Studienabschnitt	Credits	Aufwand
	1 Semester	2.-3. Semester	5	120
1-7	Identisch mit Modul ETIT-269: Mobile Roboter des Modulhandbuchs für den Masterstudiengang Elektrotechnik und Informationstechnik			
8	Modultyp und Verwendbarkeit des Moduls Wahlpflichtmodul im Masterstudiengang Informatik mit Nebenfach Robotik			
9	Zuständige Fakultät Elektrotechnik und Informationstechnik			Stand: 29.01.2018 / ftb
I	Informativer Teil: Struktur des Original-Moduls (Stand: WS2017/18) <i>Elemente</i> (3) Mobile Roboter Vorlesung (2V) (4) Mobile Roboter Übung (1Ü) <i>Studienleistung</i> • Erfolgreiche Bearbeitung von mindestens sechs Übungen zur mobiler Robotik ^{BOSS-NR. -keine-} <i>Modulprüfung</i> • mündliche Prüfung (max. 40 Minuten) oder Klausur (max. 180 Min.) ^{BOSS-NR. ?????} <i>Teilnahmevoraussetzung für die Modulprüfung</i> • Studienleistung			

Modul INF-MSc-NF-Rob-271: Nichtlineare Systeme und adaptive Regelung				
Englischer Modultitel:				
Studiengänge: Masterstudiengang Informatik				
	Dauer	Studienabschnitt	Credits	Aufwand
	1 Semester	2.-3. Semester	5	120
1-7	Identisch mit Modul ETIT-271: Nichtlineare Systeme und adaptive Regelung des Modulhandbuchs für den Masterstudiengang Elektrotechnik und Informationstechnik			
8	Modultyp und Verwendbarkeit des Moduls Wahlpflichtmodul im Masterstudiengang Informatik mit Nebenfach Robotik			
9	Zuständige Fakultät Elektrotechnik und Informationstechnik			Stand: 29.01.2018 / ftb
I	Informativer Teil: Struktur des Original-Moduls (Stand: WS2017/18) <i>Elemente</i> (5) Nichtlineare Systeme und adaptive Regelung Vorlesung (2V) (6) Nichtlineare Systeme und adaptive Regelung Übung (1Ü) <i>Modulprüfung</i> • mündliche Prüfung (max. 40 Minuten) oder Klausur (max. 180 Min.) ^{BOSS-NR. ?????}			

Modul INF-MSc-NF-Rob-277: Learning in Robotics (Lernende Roboter)				
Englischer Modultitel: Learning in Robotics				
Studiengänge: Masterstudiengang Informatik				
	Dauer	Studienabschnitt	Credits	Aufwand
	1 Semester	2.-3. Semester	5	120
1-7	Identisch mit Modul ETIT-277: Learning in Robotics (Lernende Roboter) des Modulhandbuchs für den Masterstudiengang Elektrotechnik und Informationstechnik			
8	Modultyp und Verwendbarkeit des Moduls Wahlpflichtmodul im Masterstudiengang Informatik mit Nebenfach Robotik			
9		Zuständige Fakultät Elektrotechnik und Informationstechnik		Stand: 26.01.2018 / ftb
I	Informativer Teil: Struktur des Original-Moduls (Stand: WS2017/18) <i>Elemente</i> (7) Learning in Robotics Vorlesung (2V) (8) Learning in Robotics Übung (1Ü) <i>Modulprüfung</i> • mündliche Prüfung (max. 40 Minuten) oder Klausur (max. 180 Min.) ^{BOSS-NR. ?????}			
II	Das Modul ist nicht wählbar, wenn das gleichnamige Vertiefungsmodul gewählt wird.			